

ANÁLISE ECONÓMICA • 50

XESÚS PEREIRA LÓPEZ

Universidade de Santiago de Compostela

JOSÉ LUÍS QUIÑOÁ LÓPEZ

Universidade de Santiago de Compostela

ANDRÉ CARRASCAL INCERA

Universidade de Santiago de Compostela, IDEGA

ACTUALIZACIÓN DE LA INVERSA DE LEONTIEF

CONSELLO EDITOR:

José Antonio Aldrey Vázquez

Dpto. Xeografía.

Manuel Antelo Suárez

Dpto. Fundamentos da Análise Económica

Juan J. Ares Fernández

Dpto. Fundamentos da Análise Económica.

Xesús Leopoldo Balboa López

Dpto. Historia Contemporánea e América.

Roberto Bande Ramudo

Dpto. Fundamentos da Análise Económica.

Joam Carmona Badía

Dpto. Historia e Institucións Económicas.

Luis Castañón Llamas

Dpto. Economía Aplicada.

Melchor Fernández Fernández

Dpto. Fundamentos da Análise Económica.

Manuel Fernández Grela

Dpto. Fundamentos da Análise Económica.

Lourenzo Fernández Prieto

Dpto. Historia Contemporánea e América.

Carlos Ferrás Sexto

Dpto. Xeografía.

Mª do Carmo García Negro

Dpto. Economía Aplicada.

Xesús Giráldez Rivero

Dpto. Historia Económica.

Wenceslao González Manteiga

Dpto. Estatística e Investigación Operativa.

Manuel Jordán Rodríguez

Dpto. Economía Aplicada.

Rubén C. Lois González

Dpto. Xeografía e Historia.

López García, Xosé

Dpto. Ciencias da Comunicación

Edelmiro López Iglesias

Dpto. Economía Aplicada.

Maria L. Loureiro García

Dpto. Fundamentos da Análise Económica

Manuel Fco. Marey Pérez

Dpto. Enxeñería Agroforestal

Alberto Meixide Vecino

Dpto. Fundamentos da Análise Económica.

Miguel Pazos Otón

Dpto. Xeografía.

Miguel Pousa Hernández

Dpto. Economía Aplicada.

Carlos Ricoy Riego

Dpto. Fundamentos da Análise Económica.

Maria Dolores Riveiro García

Dpto. Fundamentos da Análise Económica.

Javier Rojo Sánchez

Dpto. Economía Aplicada.

Xosé Santos Solla

Dpto. Xeografía.

Francisco Sineiro García

Dpto. Economía Aplicada.

Ana María Suárez Piñeiro

Dpto. Historia I.

ENTIDADES COLABORADORAS

- Consello Económico e Social de Galicia
- Fundación Feiraco
- Fundación Novacaixagalicia-Claudio San Martín

Edita: Servicio de Publicacións da Universidade de Santiago de Compostela

ISSN: 1138-0713

D.L.G.: C-1842-2007

Actualización de la Inversa de Leontief

André Carrascal Incera^c
Xesús Pereira López^a
José Luís Quiñoá López^b

RESUMEN

Existen muchas técnicas de actualización matricial, entre ellas destacan el RAS básico y sus extensiones. El RAS es un método biproporcional de ajuste, que consiste en multiplicar de forma reiterada los elementos de las filas y las columnas de una matriz base por unos coeficientes correctores. Esta técnica se utiliza casi siempre sobre la matriz de coeficientes técnicos (o sobre la matriz de consumos intermedios), aunque es posible adaptarla a otros contextos. Puede adoptar distintas formulaciones, de hecho se acostumbra expresar como un programa de optimización, en el cual se minimiza una distancia entre matrices sujeta a unas restricciones. En este artículo se presenta el algoritmo de escala que se corresponde con la aplicación directa del RAS a la inversa de Leontief. Se verá como es necesario trabajar simultáneamente con los modelos de demanda y precios para lograr una solución coherente.

Palabras clave: actualización matricial; input-output; inversa de Leontief; RAS.

Clasificación JEL: C65, C67, D57

ABSTRACT

Among the many matrix updating techniques available, basic RAS and its extensions are the most popular. RAS is a biproportional adjustment method, consisting in reiterative multiplication of row and column elements of a base matrix by correction coefficients. This technique is almost invariably used on the technical coefficients matrix (or on the intermediate consumption matrix), but it is adaptable to other cases. The most usual formulation of the technique represents it as an optimization program minimizing a distance among matrixes subject to several constraints. This paper shows instead a scale algorithm representation corresponding to the direct application of RAS on the Leontief inverse matrix. The requisite for obtaining a coherent solution in this case is to work simultaneously with the demand model and the price model.

Keywords: matrix updating, input-output, Leontief inverse, RAS.

JEL Classification: C65, C67, D57

^a Universidade de Santiago de Compostela, Instituto Universitario de Estudos e Desenvolvemento de Galicia (IDEGA) - Departamento de Economía Cuantitativa. Facultad de Ciencias Económicas y Empresariales, Avenida do Burgo s/n. 15782, Santiago de Compostela. E-mail: xesus.pereira@usc.es. Tlf. +34 8818 11708.

^b Universidade de Santiago de Compostela, Departamento de Economía Cuantitativa. Facultad de Ciencias Económicas y Empresariales, Avenida do Burgo s/n. 15782, Santiago de Compostela. E-mail: joseluis.quinoa@usc.es. Tlf. +34 8818 11516.

^c Universidade de Santiago de Compostela, Instituto Universitario de Estudos e Desenvolvemento de Galicia (IDEGA), Avda. Das Ciencias, Chalet nº 1, Campus Universitario Sur. 15782, Santiago de Compostela. E-mail: andre.carrascal@rai.usc.es. Tlf. +34 8818 14441.

1.- Introducción

La elaboración de tablas input-output (TIOs) implica un elevado esfuerzo, a lo que hay que añadir su gran coste. De ahí que las TIOs se divulgan normalmente para cada lustro. El estudio de los métodos de actualización matricial presenta un gran interés dada la necesidad de descubrir procedimientos de estimación indirecta que ofrezcan una alternativa fiable a las técnicas *survey*. Así, en la medida de lo posible, los institutos oficiales de estadística y los investigadores en este ámbito científico tratan de elaborar TIOs *non-survey*.

Probablemente el RAS básico sea una de las herramientas más empleadas para realizar ajustes. Es una técnica biproporcional de actualización matricial, que consiste en multiplicar de forma sucesiva los elementos de las filas y las columnas de una matriz base por unos coeficientes correctores. El RAS fue diseñado por Stone y Brown (1962), y con el paso del tiempo sus referencias y sus extensiones se han multiplicado abundantemente: véanse entre otras, Bacharach (1970), Allen y Lecomber (1975) o Szyrmer (1989). Se emplea casi siempre sobre la matriz de consumos intermedios o sobre la matriz de coeficientes técnicos; sin embargo, es posible adaptarlo a otras matrices asociadas al marco input-output. Además, puede presentarse de distintas formas. En muchas ocasiones se formula como un programa de optimización, en el cual se minimiza una distancia entre matrices sujeta a unas restricciones, dadas precisamente por las sumas de filas y columnas (también denominados márgenes).

El RAS básico ha sido objeto tanto de críticas como de halagos. Entre sus principales ventajas, se encuentra el hecho de que no altera el signo de los valores de la matriz original, y también posee una enorme simplicidad y versatilidad. El primer aspecto señalado es de enorme importancia porque la solución final debe tener sentido económico, luego, se deben evitar cifras negativas en la matriz de coeficientes técnicos. En cambio, el RAS básico también tiene sus limitaciones. Concretamente, la obligación de conocer de antemano el comportamiento de la demanda intermedia y consumos intermedios es un requisito incómodo, ya que esta información se publica con cierta demora. Los datos disponibles suelen ser escasos, por lo que, de algún modo, a los investigadores se les exige diseñar otros métodos alternativos, en un principio más sofisticados. Existen herramientas de actualización de carácter global que evaden la escasez de información, tales como el método euro (Beutel, 2002; o Eurostat, 2008) o el

procedimiento de reparto de errores de estimación (Pereira *et al.* 2011). Estas técnicas tienen una mayor complejidad, no obstante, toman como referente la idea fundamental del RAS: el reparto biproporcional. Por eso, se entiende oportuno incidir en el análisis de esta herramienta tradicional, aunque ahora utilizada en otro contexto. Cuanto se avance en este ámbito es muy posible que se pueda extrapolar a otros métodos, incluso ejecutados en relación a distintos escenarios de información.

En este artículo se presenta el algoritmo de escala correspondiente con la aplicación directa del RAS sobre la inversa de Leontief. Por lo general, se recurren a distintos modelos para explicar el comportamiento de ciertas magnitudes pero las TIOs *survey* están, en cierto modo, desfasadas. Por lo tanto, existe una responsabilidad científica que conduce a realizar actualizaciones de las TIOs con arreglo a la información macroeconómica disponible. A efectos prácticos, la clave para el economista reside en poseer las inversas de Leontief actualizadas. No tiene mucho sentido acudir entonces previamente a los ajustes de la matriz de coeficientes técnicos, es más acertado centrarse solamente en la inversa. Además, en las inversas de Leontief apenas hay ceros, o en todo caso muchos menos que en la matriz de coeficientes técnicos. Esta circunstancia es importante porque los valores nulos nunca son rectificadas mediante el RAS. Por último, se verá que para poder diseñar una dinámica de ajuste que logre una solución convergente, es necesario trabajar de forma simultánea con los modelos de demanda y precios. Eso sí, el modelo de precios será amoldado de manera conveniente.

2.- El RAS aplicado directamente sobre la inversa de Leontief

2.2- Modelos de referencia y matrices de coeficientes correctores

Normalmente el RAS y sus múltiples variantes se emplean sobre la matriz de coeficientes técnicos (o sobre la matriz de consumos intermedios), pero Mun-Heng (1998) lo explotó en el entorno de la inversa de Leontief. En su momento, esta formulación fue novedosa y contribuyó a enfatizar todavía más el potencial de la técnica objeto de estudio. Mun-Heng centró su atención en los coeficientes globales de corrección por filas y columnas, y reveló la interrelación entre dichos coeficientes.

En esta ocasión, se hace una exposición pormenorizada de las distintas fases iterativas, de tal forma que se asegure el equilibrio contable en cada fase y, por consiguiente, en el

resultado final. Por lo tanto, se explicarán los distintos pasos a seguir y se verá que es necesario formalizar unos ajustes previos con arreglo a los nuevos vectores de demanda final y coeficientes de inputs primarios.

El planteamiento de la técnica estudiada se hace mediante un algoritmo de optimización o escala. En este caso se opta por la segunda alternativa. Para diseñar la dinámica iterativa es necesario trabajar de forma simultánea con los modelos de demanda y precios. En una primera estancia se considera el modelo de demanda de flujos totales (asociado a la tabla simétrica) para un año base¹:

$$x(0) = (I - A(0))^{-1}y(0), \quad (1)$$

se conocen todos los datos para este período. En relación a las notaciones usadas, $x(0)$ representa el vector de producción por industrias (o productos), $(I - A(0))^{-1}$ la inversa de Leontief e $y(0)$ el vector de demanda final².

Para el nuevo período, se tienen los datos relativos a la suma por filas y columnas de la matriz de consumos intermedios, al igual que el vector de producción. Es decir, se elige un escenario similar –en lo que se refiere a la disponibilidad de información– al relativo a la aplicación del RAS tradicional. Por supuesto que siempre se respetan las relaciones contables básicas de la modelización input-output. En conclusión, se tiene información acerca de los vectores de inputs primarios, $v(1)$, producción, $x(1)$, y demanda final, $y(1)$.

En el proceso de ajuste intervienen sistemáticamente coeficientes correctores. De ahí que sea necesario construir matrices diagonales, gracias a los datos disponibles, que cumplan la función de rectificación biproportional. Por un lado, el vector de producción, $x(1)$, se puede escribir tal como se indica a continuación:

$$x(1) = R^{(1)}x(0), \quad (2)$$

siendo $R^{(1)}$ una matriz diagonal que se expresa analíticamente por medio de

$$R^{(1)} = [\hat{x}(1)][\hat{x}(0)]^{-1}, \quad (3)$$

¹ A efectos de facilitar la exposición, el vector de importaciones se considera nulo.

² En general, i es una matriz columna de unos. Además, en lo sucesivo el símbolo ^T denota la trasposición y ⁻¹ la inversión. La notación $\hat{}$ hace referencia a la diagonalización del vector implicado.

en donde los elementos de su diagonal principal se corresponden con las tasas brutas de variación de la producción en ese intervalo de tiempo; o sea, desde el período 0 al período 1.

Según se avance en la iteración surgirán otras correcciones por filas, para las cuales se necesitan las matrices $R^{(2)}$, $R^{(3)}$ y así sucesivamente. Sus construcciones son análogas a la de $R^{(1)}$, con la única diferencia que se utilizan las sucesivas estimaciones de producción. En concreto, la expresión genérica es la siguiente:

$$R^{(n)} = [\hat{x}(1)][\hat{x}^{(n-1)}]^{-1}. \quad (4)$$

Por otro lado, el vector de demanda final se escribe por medio de

$$y(1) = N y(0), \quad (5)$$

entonces N es una matriz diagonal

$$N = [\hat{y}(1)][\hat{y}(0)]^{-1}, \quad (6)$$

de tal modo que los elementos de su diagonal principal son las tasas brutas de variación de demanda final en ese intervalo de tiempo.

Ahora bien, en una segunda instancia se considera el modelo de precios para el período de referencia:

$$p(0)^T = \omega(0)^T (I - A(0))^{-1}, \quad (7)$$

en donde $p(0)$ es el vector de precios y $\omega(0)$ es el vector de inputs primarios por unidad de output (coeficientes). Además, se usa el formato traspuesto porque en el mismo aparece la inversa de Leontief del año base, sobre la cual se ejecutan los sucesivos ajustes.

En la introducción ya se comentó que es conveniente modificar el modelo de precios, porque en el momento de realizar la adaptación del algoritmo aparece una dificultad. Habitualmente, las TIOs se publican en términos de valor; dicho de otro modo, las TIOs responden a un esquema de flujos expresados en unidades monetarias en donde se desconocen los precios asociados a dichos flujos. Es decir, no se poseen las TIOs en unidades físicas. Por eso, en la práctica es acertado considerar los precios iguales a

uno³. En este sentido, en vez de hablar de cantidades físicas se recurre a cantidades expresadas en unidades monetarias. Al proceder de la forma indicada se facilita la labor, tal como se verá más adelante.

En relación a las otras matrices diagonales que actúan en la rectificación, en general se tiene que el vector de precios, $p(I)$, se puede escribir del siguiente modo:

$$p(I) = S^{(I)} p(0), \quad (8)$$

o alternativamente

$$p(I)^T = p(0)^T S^{(I)}, \quad (9)$$

siendo $S^{(I)}$ una matriz diagonal que se expresa analíticamente

$$S^{(I)} = [\hat{p}(I)][\hat{p}(0)]^{-1}, \quad (10)$$

en donde los elementos de su diagonal principal son las tasas brutas de variación de los precios en ese intervalo de tiempo. Si los precios son unitarios en los dos períodos, es evidente que la matriz $S^{(I)}$ coincide con la matriz identidad.

En la dinámica iterativa, también surgirán otras correcciones por columnas, para las que se requieren las matrices $S^{(2)}$, $S^{(3)}$ y así repetidamente. Como se verá, aunque los precios reales sean todos iguales a uno, las matrices $S^{(2)}$, $S^{(3)}$ no se corresponden con la identidad; no obstante, los elementos de la diagonal principal deberían de aproximarse a uno. La expresión genérica de estas matrices de rectificación por columnas es la siguiente:

$$S^{(n)} = [\hat{p}(1)][\hat{p}^{(n)}]^{-1}. \quad (11)$$

³ Se introduce esta matización para evitar un empleo erróneo de esta técnica. Así, se hace una breve aclaración acerca de las matrices de coeficientes. En este sentido, se recuerda cuál es la diferencia entre la matriz de coeficientes técnicos en términos de cantidad, A , y la matriz de coeficientes en términos de valor, A^* . Sus elementos genéricos se definen por medio del cociente entre los consumos intermedios y la producción de las distintas ramas de actividad, en un caso en términos de cantidades y en otro en términos de valor. Por lo tanto, la relación entre los mismos es la siguiente:

$$a_{ij}^* = \frac{x_{ij} p_i}{x_j p_j} = a_{ij} \frac{p_i}{p_j},$$

En donde a_{ij}^* es el elemento característico de A^* y a_{ij} es elemento característico de A , p_i y p_j son los precios de los inputs i y j , respectivamente; y por último x_{ij} y x_j representan los inputs intermedios y la producción de la rama en términos de cantidades.

Matricialmente se tiene que $A^* = \hat{p} A [\hat{p}]^{-1}$, en donde \hat{p} es la matriz diagonal de los precios y $[\hat{p}]^{-1}$ es su inversa. En el supuesto caso de que $p = i$, las matrices A^* y A ya son iguales.

A su vez, el vector coeficientes asociados al valor añadido se escribe

$$\omega(1) = M \omega(0), \quad (12)$$

o, de forma alternativa,

$$\omega(1)^T = \omega(0)^T M, \quad (13)$$

siendo M una matriz diagonal que se expresa analíticamente

$$M = [\hat{\omega}(1)][\hat{\omega}(0)]^{-1}, \quad (14)$$

en donde los elementos de su diagonal principal son las tasas brutas de variación del valor añadido (por unidad de output) en ese intervalo de tiempo.

2.2.- Formulación del algoritmo de escala

El RAS básico no es capaz de alterar los valores nulos de la matriz inicial, ya que las correcciones se efectúan a través de multiplicaciones. Por eso, el mencionado método no detecta determinados cambios en las estructuras productivas y, además, traslada los errores de estimación al resto de los elementos de las filas o columnas correspondientes. Con lo cual, no es de extrañar que, en general, los valores más elevados tiendan a aumentar en el transcurso de la iteración y, en consecuencia, en la solución final. Este problema se reduce drásticamente en el contexto tratado porque en la construcción de inversas de Leontief apenas hay ceros. Además, es muy frecuente que la presencia de valores nulos implique tratamientos específicos, pero con la inversa aminora esta problemática.

La adaptación del método RAS aplicado sobre la inversa de Leontief tiene ciertos parecidos con el RAS en el entorno de la matriz de coeficientes técnicos. La principal diferencia radica en que es preciso apoyarse en los modelos de demanda y precios, o sea que la visión es más completa.

En todo momento, hay que asegurarse los equilibrios contables. Para ello, hay que atender a los márgenes, que en este caso son los vectores de producción y precios. En la aplicación tradicional son muy fáciles de visualizar, en este contexto también porque se corresponden con los totales por filas de la tabla simétrica y por las sumas de coeficientes asociados a los inputs (intermedios y primarios). Pero también hay que

tener presente, si bien solo en la primera fase, los vectores de demanda final y coeficientes técnicos primarios. Después, en una segunda fase y en las sucesivas solamente interceden las correcciones, tanto de la producción como de los precios.

El punto de partida puede situarse en el modelo de demanda, aunque si se conociesen los precios reales se podría comenzar por el otro modelo. En efecto, se parte del modelo para el año inicial, abordado en (1), se pre multiplican ambos miembros del correspondiente sistema por $R^{(l)}$ y se introduce conjuntamente la matriz identidad de una forma específica, en concreto a modo de $N^{-1}N$. Por lo tanto, queda

$$R^{(l)}x(0) = R^{(l)}(I - A(0))^{-1}N^{-1}Ny(0), \quad (15)$$

A partir de aquí, de acuerdo con (2) y (5) se puede simplificar la anterior expresión y se obtiene que

$$x(1) = R^{(l)}(I - A(0))^{-1}N^{-1}y(1), \quad (16)$$

así que tiene lugar una doble rectificación por filas y columnas sobre la inversa inicial, con una ventaja considerable porque el modelo de demanda para este nuevo período está calibrado y, por ende, es susceptible de ser utilizado en el análisis. Por un mero motivo de simplificación, se considera

$$L(0) = (I - A(0))^{-1}. \quad (17)$$

Las sucesivas estimaciones se simbolizaran entonces por $L^{(i)}$ ($i=1, 2, \dots$). Esta primera rectificación se escribe de forma abreviada según se indica a continuación:

$$L^{(l)} = R^{(l)}(I - A(0))^{-1}N^{-1}. \quad (18)$$

Ahora el problema está en la visión por columnas. Precisamente, si se calcula la matriz de Leontief asociada a $L^{(l)}$ y se suman sus elementos por columnas se obtiene una estimación del vector de coeficientes de inputs primarios. Véase luego que

$$[(I - A^{(l)})^T]^{-1}i = [(L^{(l)})^{-1}]^T i = \omega^{(l)}, \quad (19)$$

pero, en general, $\omega^{(l)}$ es distinto de $\omega(1)$. Por este motivo, es necesario realizar un nuevo ajuste por filas. De tal forma que procede estimar una nueva inversa

$$[\hat{\omega}^{(l)}][\hat{\omega}^{(1)}]^{-1}L^{(l)} = M^{-1}L^{(l)}, \quad (20)$$

M adopta una expresión distinta a (14) porque se comenzó la dinámica estimativa a través de las filas.

En esta primera iteración (por columnas) no es necesario multiplicar $L^{(1)}$ por la derecha por $S^{(1)}$, dado que $S^{(1)}$ coincide con la matriz identidad. En todo caso, con vistas a encontrar una expresión genérica del algoritmo se introduce el paso señalado. Por lo tanto, se tiene que

$$L^{(2)} = M^{-1}L^{(1)}S^{(1)}. \quad (21)$$

Aplicando el modelo de precios (de modo específico) se exterioriza el calibrado por columnas. O sea, se obtiene que

$$i^T = [\omega(1)]^T L^{(2)}. \quad (22)$$

Obsérvese que, una vez terminada esta primera fase iterativa –con todos sus pasos– la aproximación alcanzada es la siguiente:

$$L^{(2)} = (I - A^{(2)})^{-1} = M^{-1}R^{(1)}(I - A(0))^{-1}N^{-1}S^{(1)} = R^{(1)}M^{-1}(I - A(0))^{-1}N^{-1}S^{(1)}. \quad (23)$$

Las siguientes etapas iterativas ya son más simples. Desde la óptica de demanda, solamente proceden correcciones por filas, basándose en las estimaciones de la producción. Desde la óptica de precios (suma de coeficientes de los inputs), se realizan correcciones por columnas basándose en las estimaciones de los precios, que deben de ser cercanas a la unidad, si bien distintas. En esta exposición, únicamente se muestra la segunda fase porque las posteriores tienen un planteamiento similar.

Por lo tanto, si se recurre al modelo de demanda se logra una estimación de la producción, $x^{(1)}$, que no coincide con el vector real de producción. Analíticamente se tiene que

$$x(1) \neq x^{(1)} = L^{(2)}y(1). \quad (24)$$

Lo que da pie a construir $R^{(2)}$ según se explicó en (4). Esta matriz se utilizará para rectificar $L^{(2)}$ por filas. Por eso, surge una nueva estimación dada por $L^{(3)} = R^{(2)}L^{(2)}$.

Ahora, al acudir al modelo de precios se obtiene que

$$[p(1)]^T = i^T \neq [p^{(2)}]^T = [\omega(1)]^T L^{(3)}. \quad (25)$$

Con lo cual, se construye $S^{(2)}$ de acuerdo con la expresión genérica (11). Entonces procede otra corrección: $L^{(4)} = L^{(3)} S^{(2)} = R^{(2)} L^{(2)} S^{(2)}$, que en función de (23) se tiene que

$$L^{(4)} = (I - A^{(4)})^{-1} = R^{(2)} R^{(1)} M^{-1} (I - A(0))^{-1} N^{-1} S^{(1)} S^{(2)}. \quad (26)$$

Así continuaría el proceso y a partir de un n determinado (se admite que n es un número par) se verifica que

$$x(1) \cong L^{(n-1)} y(1) \quad (27)$$

y también se cumple que

$$[p(1)]^T \cong [\omega(1)]^T L^{(n)}. \quad (28)$$

En definitiva, la solución final, $(I - A^*)^{-1}$, se corresponde con un producto matricial en dónde surgen sucesivas correcciones por filas y columnas, y se puede expresar del siguiente modo:

$$(I - A^*)^{-1} = R^{(p/2)} \dots R^{(2)} R^{(1)} M^{-1} (I - A(0))^{-1} N^{-1} S^{(1)} S^{(2)} \dots S^{(p/2)}. \quad (29)$$

Esta actualización tiene su significado económico; en concreto, la rectificación global por filas revela un efecto sustitución y la rectificación global por columnas responde a un efecto fabricación⁴. La inversión de una matriz altera su perspectiva inicial, de tal forma que existe un intercambio funcional entre filas y columnas, que ya quedó plasmado en la construcción del algoritmo y que también se manifiesta en esta interpretación económica.

3.- Ejemplo simplificado de la aplicación del RAS

En este apartado se recurre a un ejemplo de una hipotética economía desagregada en tres sectores productivos, para la cual se publicó la tabla simétrica para un año base y, para el nuevo año, igualmente se conocen los datos necesarios para aplicar el RAS sobre la inversa de Leontief. En este sentido, por un lado se toma la inversa del año 0:

$$(I - A(0))^{-1} = \begin{array}{|ccc|} \hline 1,57 & 0,46 & 0,40 \\ 0,19 & 1,33 & 0,19 \\ 0,50 & 0,31 & 1,70 \\ \hline \end{array}$$

⁴ La interpretación económica del RAS (sobre la matriz de coeficientes) puede consultarse en Pulido y Fontela (1993).

y por otro lado se consideran las magnitudes vectoriales que se usarán en la construcción de las distintas matrices de coeficientes correctores:

$$\begin{array}{l}
 x(0) = \begin{bmatrix} 41 \\ 24 \\ 28 \end{bmatrix} \quad y(0) = \begin{bmatrix} 20 \\ 14 \\ 8 \end{bmatrix} \quad \omega(0) = \begin{bmatrix} 0,44 \\ 0,50 \\ 0,43 \end{bmatrix} \\
 x(1) = \begin{bmatrix} 42,5 \\ 25 \\ 31 \end{bmatrix} \quad y(1) = \begin{bmatrix} 20,5 \\ 14 \\ 10 \end{bmatrix} \quad \omega(1) = \begin{bmatrix} 0,43 \\ 0,47 \\ 0,47 \end{bmatrix}
 \end{array}$$

Se inician las rectificaciones de la inversa inicial, que según lo explicado anteriormente surge una doble corrección por filas y columnas a modo de $R^{(1)}(I - A(0))^{-1}N^{-1}$.

$$R^{(1)}(I - A(0))^{-1}N^{-1} = \begin{bmatrix} 1,04 & 0 & 0 \\ 0 & 1,04 & 0 \\ 0 & 0 & 1,11 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1,57 & 0,46 & 0,40 \\ 0,19 & 1,33 & 0,19 \\ 0,50 & 0,31 & 1,70 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0,98 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0,80 \end{bmatrix}$$

Por lo tanto, de forma abreviada se tiene que

$$L^{(1)} = \begin{bmatrix} 1,59 & 0,47 & 0,33 \\ 0,19 & 1,39 & 0,16 \\ 0,54 & 0,34 & 1,51 \end{bmatrix}$$

Así, se alcanza un ajuste por filas. Ahora bien, el problema radica en el ajuste por columnas, ya que a esta altura del proceso quedan descuadrados los correspondientes márgenes. De acuerdo con (19) la estimación del vector de coeficientes asociados a los inputs primarios no coincide con el verdadero vector, recuérdese que $[(L^{(1)})^{-1}]^T i = \omega^{(1)}$.

$$\omega^{(1)} = \begin{bmatrix} 0,39 \\ 0,46 \\ 0,53 \end{bmatrix} \neq \omega(1) = \begin{bmatrix} 0,43 \\ 0,47 \\ 0,47 \end{bmatrix}$$

En relación a esta óptica, solamente es necesario realizar un ajuste por filas, marcado precisamente por los anteriores vectores:

$$L^{(2)} = M^{-1}L^{(1)} = \begin{bmatrix} 1,09 & 0 & 0 \\ 0 & 1,04 & 0 \\ 0 & 0 & 0,88 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1,59 & 0,47 & 0,33 \\ 0,19 & 1,39 & 0,16 \\ 0,54 & 0,34 & 1,51 \end{bmatrix}$$

Una vez realizado el producto matricial se tiene que

$$L^{(2)} = \begin{bmatrix} 1,46 & 0,43 & 0,30 \\ 0,19 & 1,34 & 0,15 \\ 0,61 & 0,39 & 1,70 \end{bmatrix}$$

No hay necesidad de ajustar las columnas pues si se aplica el modelo de precios (adaptado) se asegura el vector de unos. Por consiguiente

$$[w(1)]^T L^{(2)} = \begin{bmatrix} 0,43 & 0,47 & 0,47 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1,46 & 0,43 & 0,30 \\ 0,19 & 1,34 & 0,15 \\ 0,61 & 0,39 & 1,70 \end{bmatrix} = i^T$$

Aquí finalizaría la primera fase iterativa.

En la segunda etapa, los pasos son más sencillos porque simplemente procede una corrección por filas y otra por columnas, en las que actúan las estimaciones de la producción y los precios, respectivamente. Por lo tanto, avanzando en esta dinámica iterativa se intuye que se han alterado las filas, en el sentido que el modelo de demanda no restablece la producción real. Efectivamente, se tiene que

$$x^{(1)} = L^{(2)} y(1) = \begin{bmatrix} 1,46 & 0,43 & 0,30 \\ 0,19 & 1,34 & 0,15 \\ 0,61 & 0,39 & 1,70 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 20,5 \\ 14 \\ 10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 39,06 \\ 24,10 \\ 35,06 \end{bmatrix}$$

Así que se formaliza el ajuste por filas

$$L^{(3)} = R^{(2)} L^{(2)} = \begin{bmatrix} 1,09 & 0 & 0 \\ 0 & 1,04 & 0 \\ 0 & 0 & 0,88 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1,46 & 0,43 & 0,30 \\ 0,19 & 1,34 & 0,15 \\ 0,61 & 0,39 & 1,70 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1,59 & 0,47 & 0,33 \\ 0,19 & 1,39 & 0,16 \\ 0,54 & 0,34 & 1,51 \end{bmatrix}$$

Ahora se descuadran las columnas, así se explicó en (25). Véase que

$$[p^{(2)}]^T = [\omega(1)]^T L^{(3)} = \begin{bmatrix} 0,43 & 0,47 & 0,47 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1,59 & 0,47 & 0,33 \\ 0,19 & 1,39 & 0,16 \\ 0,54 & 0,34 & 1,51 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1,03 & 1,02 & 0,92 \end{bmatrix}$$

Por lo que se requiere una nueva rectificación

$$L^{(4)} = L^{(3)} S^{(2)} = \begin{bmatrix} 1,59 & 0,47 & 0,33 \\ 0,19 & 1,39 & 0,16 \\ 0,54 & 0,34 & 1,51 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0,98 & 0 & 0 \\ 0 & 0,98 & 0 \\ 0 & 0 & 1,08 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1,63 & 0,48 & 0,31 \\ 0,20 & 1,42 & 0,15 \\ 0,56 & 0,35 & 1,39 \end{bmatrix}$$

Igualmente continuaría el proceso. No se exponen las sucesivas fases pero se considera interesante indicar los coeficientes de rectificación utilizados en cada una de ellas. En este sentido, se muestra la siguiente tabla:

	$R^{(n)}$			$S^{(n)}$		
1	1,0366	1,0417	1,1071	1	1	1
2	1,0882	1,0374	0,8841	0,9754	0,9815	1,0848
3	0,9841	0,9865	1,0267	0,9563	0,9707	1,1572
4	1,0280	1,0213	0,9514	0,9922	0,9890	1,0327
5	1,0049	1,0076	0,9879	0,9990	0,9960	1,0078
6	1,0007	1,0027	0,9969	1,0000	0,9986	1,0020
7	1,0000	1,0010	0,9992	1,0001	0,9995	1,0005
8	1,0000	1,0003	0,9998	1,0000	0,9998	1,0002

Como puede verse, tanto los coeficientes de rectificación por filas como por columnas tienden al valor uno. Lo que manifiesta que el procedimiento es de carácter convergente. En las primeras etapas el comportamiento de los coeficientes es heterogéneo pero a partir de la cuarta etapa ya se visualiza claramente la convergencia.

Por último, ya se señala la inversa de Leontief ajustada:

$$(I - A^*)^{-1} = \begin{array}{|c|c|c|} \hline 1,57 & 0,47 & 0,38 \\ \hline 0,19 & 1,38 & 0,18 \\ \hline 0,51 & 0,32 & 1,61 \\ \hline \end{array}$$

Esta matriz verifica las relaciones (27) y (28) con un grado de aproximación aceptable.

4.- Conclusiones

El RAS aplicado directamente sobre la inversa de Leontief facilita la labor de los investigadores y usuarios de TIOs, dado que el camino es más corto. Normalmente, la formalización de ajustes matriciales es un trámite previo a las simulaciones que caracterizan a distintos estudios económicos. La adaptación del método aquí tratado guarda ciertos parecidos con el RAS tradicional, de hecho se necesita la misma información en los dos casos. La diferencia más significativa reside en que es preciso apoyarse en los modelos de demanda y precios simultáneamente. Además, en todo momento hay que asegurarse los equilibrios contables. Para ello, hay que atender a las restricciones marcadas por los vectores de producción y precios, que en esta ocasión desempeñan la función de márgenes.

Los avances metodológicos que se consigan, en relación al RAS, probablemente extrapolable a otros métodos de actualización. El reparto biproporcional (rectificaciones por filas y columnas) es el fundamento del RAS. Esta idea de trabajo surge en muchas técnicas, aunque a veces de forma diferente y, por lo general, más complicada; véase, por ejemplo, el euro método o el procedimiento de reparto de errores de estimación. En general, la presencia de valores nulos en las matrices implica que el RAS básico no detecta cambios en las estructuras productivas y, por consecuencia, reubica los errores estimativos, cuestión que se reduce en el contexto tratado porque en la construcción de la inversa de Leontief no hay tantos ceros. En futuras investigaciones de carácter aplicado, se considera pertinente profundizar sobre este último aspecto.

Como cabe esperar, la actualización expuesta tiene su significado económico, de modo que la rectificación (global) por filas responde a un efecto sustitución y la rectificación (global) por columnas responde a un efecto fabricación. El cálculo de inversas de matrices altera la lectura de las TIOs y así se debe interpretar.

Agradecimientos

Los autores agradecen la subvención de la Xunta de Galicia, a través del proyecto PGIDIT 10TUR242004PR. También hacen explícito su agradecimiento hacia los demás miembros del Grupo de Análisis y Modelización Económica (GAME) por los comentarios recibidos

Bibliografía

Allen, R.; Lecomber, J. (1975) Some test on a generalized version of RAS, in Allen, R.; Gossling, W. [eds.]: *Estimating and projecting input-output coefficients*, Input-Output Publishing Company. London. 43–54.

Bacharach, M. (1970) *Biproportional matrices and input-output change*. Cambridge University Press, Cambridge.

Beutel, J. (2002) The economic impact of objective 1 interventions for the period 2000-2006. *Informe para la Dirección General de Política Regional*, Konstanz.

EUROSTAT (2008) *Updating and projection input-output tables*. Office for Official Publications of the European Communities, Luxemburg.

Jungers, R. (2008) *Infinite matrix products from the joint spectral radius to combinatorics*. Université Catholique de Louvain. Louvain.

Mun-Heng, T. (1998) “Projecting the Leontief inverse directly by the RAS method”. 12th International Conference on Input-Output Techniques, New York, 18-22 Mayo.

Pereira, X.; Quiñoá, J. L.; Fernández, M. (2011) Máximo aprovechamiento de métodos de actualización matricial. *Análise Económica*, 41. Santiago de Compostela.

Pulido, A.; Fontela, E. (1993) *Análisis input-output. Modelos, datos y aplicaciones*. Ed. Pirámide. Madrid.

Stone, R.; Brown, A. (1962) *A computable model of economic growth*. Chapman and Hall. London.

Szyrmer, J. (1989) Trade-off between error and information in the RAS procedure, in Miller, R.; Polenske, K.; Rose, A. [eds.]: *Frontiers of input-output analysis*, Oxford University Press. New York. 258–278.

DOCUMENTOS DE TRABALLO XA PUBLICADOS.

ÁREA DE ANÁLISE ECONÓMICA

46. LOS DETERMINANTES DE LA INMIGRACIÓN IRREGULAR EN ESPAÑA (Paula Elena Fernández Paez)
47. EFFECTS OF TOURISM DEVELOPMENT ON TEMPORALITY (Yolanda Pena Boquete, Diana Pérez Dacal)
48. THE GREAT DEPRESSION IN SPAIN (Eduardo L. Giménez, María Montero)
49. ALGUNAS CONSIDERACIONES ACERCA DE LOS MODELOS INPUT-OUTPUT RECTANGULARES (Xesús Pereira López, Melchor Fernández Fernández, André Carrascal Incera)

ÁREA DE ECONOMÍA APLICADA

20. A CALIDADE DE VIDA COMO FACTOR DE DESENVOLVEMENTO RURAL. UNHA APLICACIÓN Á COMARCA DO EUME. (Gonzalo Rodríguez Rodríguez.)
21. CARACTERIZACIÓN SOCIOECONÓMICA Y DESARROLLO DEL TURISMO EN LA "COSTA DA MORTE". (Begoña Besteiro Rodríguez)
22. OS SERVIZOS A EMPRESAS INTENSIVOS EN COÑECEMENTO NAS REXIÓNS PERIFÉRICAS: CRECEMENTO NUN CONTEXTO DE DEPENDENCIA EXTERNA? (Manuel González López)
23. O PAPEL DA EMPRESA PÚBLICA NA INNOVACIÓN: UNHA APROXIMACIÓN Á EXPERIENCIA ESPAÑOLA (Carmela Sánchez Carreira)

ÁREA DE HISTORIA

14. AS ESTATÍSTICAS PARA O ESTUDIO DA AGRICULTURA GALEGA NO PRIMEIRO TERCIO DO SÉCULO XX. ANÁLISE CRÍTICA. (David Soto Fernández)
15. INNOVACIÓN TECNOLÓXICA NA AGRICULTURA GALEGA (Antom Santos - Pablo Jacobo Durán García - Antonio Míguez Macho)
16. EL BACALAO EN TERRANOVA Y SU REFLEXIÓN DE LAS ZEE (Rosa García-Orellán)
17. LA ORGANIZACIÓN DEL TRABAJO EN LA GALICIA COSTERA: UNA REVISIÓN DEL IMPACTO DE LA INDUSTRIALIZACIÓN CONSERVERA EN ILLA DE AROUSA, 1889-1935 (Daniel Vázquez Saavedra)

ÁREA DE XEOGRAFÍA

22. A SITUACIÓN DA INDUSTRIA DA TRANSFORMACIÓN DA MADEIRA E A SÚA RELACIÓN CO SECTOR FORESTAL EN GALIZA ANTE A CHEGADA DO SÉCULO XXI (Ángel Miramontes Carballada)
23. LA CIUDAD Y SU IMAGEN TURÍSTICA EL CASO DE SANTIAGO DE COMPOSTELA EN EL MERCADO ITALIANO (Lucrezia Lopez)
24. EL DESARROLLO ECONÓMICO DE SANTA COMBA DE XALLAS. BASES PARA LA ELABORACIÓN DE UN PLAN ESTRATÉGICO MUNICIPAL (PEDEM) José Balsa Barreiro
25. LA MOVILIDAD FEMENINA EN ÁREAS RURALES. UN ESTUDIO CUALITATIVO EN LA COMARCA DEL DEZA (GALICIA)(Xiana Rodil Fernández, José Antonio Aldrey Vázquez, Miguel Pazos Otón)

XORNADAS DO IDEGA

5. RESIDUOS SÓLIDOS URBANOS: A SUA PROBLEMÁTICA E A SÚA GESTIÓN (Marcos Lodeiro Pose, Rosa María Verdugo Matés)
6. CINEMA E INMIGRACIÓN (Cineclub Compostela, Rosa Maria Verdugo Matés e Rubén C. Lois González)
7. NOVAS TECNOLOXÍAS E ECONOMÍA CULTURAL. II Xornadas SINDUR (Carlos Ferrás Sexto)
8. MODELOS DE APOYO AL ASOCIACIONISMO Y LA INNOVACIÓN EN LA GESTIÓN DE LA PEQUEÑA PROPIEDAD FORESTAL EN EL NOROESTE DE LA PENÍNSULA IBÉRICA. (Manuel Fco. Marey Pérez)

GEOGRAPHY YOUNG SCHOLARS BOOK

1. NEW TRENDS IN THE RENEWAL OF THE CITY (María José Piñeira e Niamh Moore)

Normas para os autores:

1. Os autores enviarán o seus traballos, por correo electrónico á dirección (idegadt@usc.es) en formato PDF ou WORD. O IDEGA poderá solicitar o documento en papel se o estima conveniente.
2. Cada texto deberá ir precedido dunha páxina que conteña o título do traballo e o nome do autor(es), as súas filiacións, dirección, números de teléfono e fax e correo electrónico. Así mesmo farase constar o autor de contacto no caso de varios autores. Os agradecementos e mencións a axudas financeiras inclúiranse nesta páxina. En páxina á parte inclúiranse un breve resumo do traballo na lingua na que estea escrito o traballo e outro en inglés dun máximo de 200 palabras, así como as palabras clave e a clasificación JEL.
3. A lista de referencias bibliográficas debe incluír soamente publicacións citadas no texto. As referencias irán ó final do artigo baixo o epígrafe Bibliografía ordenadas alfabeticamente por autores e de acordo coa seguinte orde: Apelido, inicial do Nome, Ano de Publicación entre parénteses e distinguindo a, b, c, en caso de máis dunha obra do mesmo autor no mesmo ano, Título do Artigo (entre aspas) ou Libro (cursiva), Nome da Revista (cursiva) en caso de artigo de revista, Lugar de Publicación en caso de libro, Editorial en caso de libro, Número da Revista e Páxinas.
4. As notas irán numeradas correlativamente incluíndose o seu contido a pé de páxina e a espazo sinxelo.
5. As referencias bibliográficas deberán facerse citando unicamente o apelido do autor(es) e entre parénteses o ano.
6. Os cadros, gráficos, etc. irán insertados no texto e numerados correlativamente incluíndo o seu título e fontes.
7. O IDEGA confirmará por correo electrónico ó autor de contacto a recepción de orixinais.
8. Para calquera consulta ou aclaración sobre a situación dos orixinais os autores poden dirixirse ó correo electrónico do punto 1.
9. No caso de publicar unha versión posterior do traballo nalgunha revista científica, os autores comprométese a citar ben na bibliografía, ben na nota de agradecementos, que unha versión anterior se publicou como documento de traballo do IDEGA.